# WTCのリダンダンシーに関する検証解析

Analytical Verification on Redundancy of the World Trade Center Towers

恩田 江理<sup>1)</sup>, 久永 哲也<sup>2)</sup>, 磯部 大吾郎<sup>3)</sup> Eri Onda, Tetsuya Hisanaga and Daigoro Isobe

1) 筑波大学大学院(〒305-8573 茨城県つくば市天王台1-1-1, e0611326@esys.tsukuba.ac.jp)

2) 九州電力株式会社

3) 博(工) 筑波大学准教授(〒305-8573 茨城県つくば市天王台1-1-1, isobe@kz.tsukuba.ac.jp)

At the September 11, 2001 incident, the New York World Trade Center (WTC) towers did not collapse immediately after the aircraft impacts. It was generally reported that the outrigger truss systems placed on roof tops made structural redundancy and helped elongating the collapse initiation times of the towers. In this paper, ASI-Gauss technique is applied to an aircraft impact analysis to investigate the redundancy produced by outrigger truss system at the moment of impact. It is shown that the outrigger truss system had clearly affected the redundancy of the WTC tower under dynamic load particularly in upper floors.

Key Words: ASI-Gauss technique, WTC tower, Redundancy, Outrigger truss system

#### 1. はじめに

2001年9月の米国同時多発テロによってニューヨーク世 界貿易センター(WTC)ビルが完全崩壊したことは,世界 中を震撼させた.その際に崩壊したWTC2は航空機衝突後 から崩壊までに1時間を要し,崩壊の進行速度は自由落下 速度に近かったことが観測されている.米国政府調査局で あるFEMA[1]とNIST[2]がまとめた報告書によると,WTC ビルが崩壊した主な要因は,航空機が積んでいたジェット 燃料に引火し発生した火災による建物の耐力低下である としているが,風荷重に対する補強システムとしてビル上 層部に設置されたアウトリガートラスシステムにより応 力伝達経路が確保され,リダンダンシーが生まれ,崩壊ま での時間を稼ぐのに有効であった可能性も示唆している. しかし,航空機衝突時のように,瞬時に動的な力が加わっ た場合に,アウトリガートラスシステムがどのような働き をしたのかについては検証されていない.

本研究の目的は, 航空機衝突時におけるアウトリガート ラスシステムの作用や建物全体の挙動に与える影響を数 値解析により検証することである.使用するモデルには線 形チモシェンコはり要素を用い, 少ない要素分割数で高精 度な解が得られるASI-Gauss法[3]を適用し, WTC2の航空 機衝突解析を実施した.

## 2. 解析手法

## (1) ASI-Gauss 法

解析には、大規模骨組構造の構造解析において最小限の コストで計算可能である、ASI-Gauss法[3]を基に独自開発 した有限要素解析コードを使用した.本手法は、通常の有 限要素法に比べ格段に少ない要素数で高精度の収束解が 得られる順応型Shifted Integration法 (ASI法) [4]を改良し、弾性域での解の精度を向上させたものである.

#### (2) 部材破断判定

本解析で使用する部材破断判定式には,部材を構成する 各要素の曲率,引張軸ひずみおよびせん断ひずみによる次 式を用いた.

$$\frac{\left|\frac{\kappa_{x}}{\kappa_{x0}}\right| \ge 1 \quad or \quad \left|\frac{\kappa_{y}}{\kappa_{y0}}\right| \ge 1 \quad or \quad \frac{\varepsilon_{z}}{\varepsilon_{z0}} \ge 1$$

$$\frac{\left|\frac{\gamma_{xz}}{\gamma_{xz0}}\right| \ge 1 \quad or \quad \left|\frac{\gamma_{yz}}{\gamma_{yz0}}\right| \ge 1$$
(1)

ここで、 $\kappa_x, \kappa_y, \varepsilon_z, \gamma_{xz}, \gamma_{yz}$  は要素における x 軸 · y 軸回り の曲率,引張軸ひずみ、x 軸 · y 軸方向のせん断ひずみで あり、添字0 は破断臨界値であることを示す.これらの破 断臨界値は実験結果[5]などから入手できるため,信頼性の 高い判定を行うことが可能である.

#### (3) 要素接触アルゴリズム

次に、本研究で使用した要素接触アルゴリズム[6][7] について述べる.接触判定には内分ベクトル型アルゴリ ズムを用いた.この手法では、例えば図1における2つ のはり要素を2つの線分と考え、それぞれの要素の中点 間距離1と2つの要素の平均長1'を計算し、I<I'となった とき、衝突要素の近傍に他の要素が存在するとみなし、 図2のように衝突要素に垂直な平面に他方の要素を投影 する.そして、線分 *A*<sub>1</sub>*A*<sub>2</sub>と線分 *B*<sub>1</sub>*B*<sub>2</sub>との最短距離をと る内分点*M*を次式により導出する.

$$(x_M, y_M, z_M) = \frac{n(x_1, y_1, z_1) + m(x_2, y_2, z_2)}{m + n}$$
 (2)





(a)要素の位置関係(鋭角)(b)要素の位置関係(鈍角)図3 角度による接触判定

ここで  $(x_M, y_M, z_M)$ は内分点 M の座標,  $(x_I, y_I, z_I)$ およ び $(x_2, y_2, z_2)$ は端点  $A_1, A_2$ の座標である. 次に図 3 のよ うに衝突要素  $B_1B_2$ をなす 2 節点  $B_1, B_2$ と線分  $A_1A_2$ の内 分点 M の 3 点からなる三角形を考える.  $\angle MB_1B_2$ および  $\angle MB_2B_1$ が鋭角か鈍角かを次式に従って調べる.

$$\overline{B_1M}^2 \le \overline{B_2M}^2 + \overline{B_1B_2}^2 \tag{3}$$

$$\overline{B_2M}^2 \le \overline{B_1M}^2 + \overline{B_1B_2}^2 \tag{4}$$

式(3), (4)がどちらも満たされた場合,図 3(a) のように  $\angle MB_1B_2$ および $\angle MB_2B_1$ はどちらも鋭角となり,2 要素 は接触していると判定され,節点間を計4本のギャップ 要素で結ぶ.

#### (4) 再接触アルゴリズム

次に,再接触アルゴリズムについて述べる.これには 接触した要素の組を拘束するギャップ要素を解除する処 理,そして再び同じ組での接触を表現する処理が含まれ る.1組4本のギャップ要素に蓄積されている要素座標 系 *x*軸・*y*軸回りの曲げひずみエネルギ和 *BSE* を次式に 従って計算する.

$$BSE = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{4} \sum_{j=1}^{2} \{\sigma_{j}\}_{i} \{\varepsilon_{j}\}_{i} L_{i}$$
(5)

ここで、{σ}は一般化応力ベクトル、{ε}は一般化ひず みベクトル、L はギャップ要素長である.この式で得た ギャップ要素の曲げひずみエネルギが最小になったとき に解除するのが理想的であるが、ギャップ要素の曲げひ ずみエネルギは細かく振動する傾向があり、最適なタイ ミングで接触を解除することは困難である.そこで、ギ ャップ要素の曲げひずみエネルギと連動しており、値の 振動の少ない変位情報を用いることにした.ここで述べ ている変位情報とは、ギャップ要素によって拘束させて いる4つの節点の接触開始ステップから現ステップまで の相対変位値である.この情報を用いて次式に従って相 当変位[*u*]を計算する.

$$|u| = \sum_{i=1}^{4} \left\{ \sqrt{\left(X_i + \Delta X_i\right)^2 + \left(Y_i + \Delta Y_i\right)^2 + \left(Z_i + \Delta Z_i\right)^2} \right\}$$
(6)

 $X_i, Y_i, Z_i$ はそれぞれ接触開始から現在までの全体座標系 X, Y, Z方向の変位、 $\Delta$ は増分を表す.|u|がその最大値 のある割合以下になったとき接触を解除する.この割合 を接触解除判定比と定義し、今後の解析に用いる.ただ し、|u|の最大値が一定の値以下では接触を解除しない」 とする下限値を設定し、非常に弱い接触において過度に 判定を繰り返さないように処理した.

さらに,接触解除後すぐに接触判定を行うと,解除し た瞬間に再接触する可能性がある.これでは跳ね返りが 表現できないため,接触解除後一定時間は接触しないよ う接触回避時間を設定した.この接触回避時間は,接触 解除判定比の割合に比例して大きくする必要がある.

接触解除判定比と下限値,接触回避時間を適切に設定し, 最適な位置で接触を解除した場合,再び内分ベクトル型接 触アルゴリズムを通る.これを繰り返すことで何度でも接 触表現が可能となり,部材の跳ね返りや部材同士の重なり が再現できる.

## 3. 解析モデルの構成

モデルの各部材の決定には日本建築学会による報告[8], 並びにFEMAやNISTによる報告書[1][2]を参考にした. WTCの構造的特徴として,外周部とコア部からなるチュー ブ構造であることが挙げられる.そして,外周部とコア部 を繋ぎ,風荷重に抵抗するためのアウトリガートラスシス テムが上層部に設置されていた.コア部は建物重量の約 60%の鉛直荷重を支え,外周部は残りの約40%の重量支持 と水平力に対する抵抗を受け持っていた.コア柱の接合は エンドプレートをボルトで接合するものであり,その曲げ 強度は部材の20~30%であった[1].この接合部の脆弱性を 表現するために,以下の降伏関数f,に接合部強度係数CMを 導入し,その値を0.3とした.

$$f_{y} = \left(\frac{M_{x}}{C_{M}M_{x0}}\right)^{2} + \left(\frac{M_{y}}{C_{M}M_{y0}}\right)^{2} + \left(\frac{N}{N_{0}}\right)^{2}$$
(7)

ここで, *M<sub>x</sub>*, *M<sub>y</sub>*は*x*, *y*軸回りの曲げモーメント, *N*は軸力 を表しており, 下添字 "0"は, 各断面力成分が単独で部 材断面に作用した場合の全断面塑性値であることを示す.

解析にASI-Gauss法を用いるため1部材を2要素で表現した.WTCビルモデルの全要素数は605314,全節点数は435394である.アウトリガートラスシステムを形成しているブレースは106階から110階に設置され,短辺方向に6フ

レーム,長辺方向に4フレームある.上部には四辺からの 力を伝えるため,四辺と中央を結ぶブレースや109階から 110階にかけて斜めの方向にブレースが入っている.

# 4. 航空機衝突解析

WTC 全体モデルにアウトリガートラスシステムを付加したモデル[9]を作成し、衝撃的な破壊が生じた際の、 アウトリガートラスの有無による軸力や変位の変化を調 べるために、航空機衝突解析を行った.本解析において 時間増分は 0.2ms とし、計算時間短縮のために、建物の 要素同士・航空機の要素同士のように、全体の挙動に大 きな影響を与えないものと思われる接触は考慮しないも のとした.衝突の様子を図4に示す.航空機の機首が81 階外壁に衝突し、破壊しながらWTC 内へ侵入する. 0.048s で機首が図5に示すコア柱901に接触し、その後 柱901 は 81 階部分で破断する.

衝突開始から 0.100s までの柱 901 の 101 階での軸力推 移を図 6 に示す.アウトリガートラスシステムを設置し たモデルでは、その重量分だけ下方へシフトしている. まず、衝突開始直後から 0.07s 近辺までの間では、アウ トリガートラスシステムを設置していないモデルでは外 壁が破壊された際に圧縮力が増しているが、アウトリガ ートラスシステムを設置したモデルではあまり変化が見 られない.次に、0.07s 近辺以降の軸力推移を見ると、ア ウトリガートラスシステムを設置したモデルは設置して いないモデルと比べ、変動幅が比較的小さいことが分か る.

次に、破断していないコア柱に対するアウトリガート ラスシステムの影響を調べるために、図5に示す柱701, 1001,1004について上層階と下層階の軸力推移の検証を 行った.まず、上層階(101 階)での各コア柱の軸力推 移を図7に示す.この場合にも、アウトリガートラスシ ステムを設置しているモデルでは、設置していないモデ ルに比べ軸力の変動幅が小さくなっている.次に、下層 階(41 階)での各コア柱の軸力推移を図8に示す.下層 階のコア柱では、どちらのモデルの場合でも軸力の変動 幅に大きな差が見られないことが分かる.

以上のことから,アウトリガートラスシステムが設置 されたことによりリダンダンシーが生まれ,上層階にお いては軸力を分散していることが分かった.これに対し,







図6 101 階における柱 901 の軸力推移



図7 101 階における軸力推移



下層階ではアウトリガートラスシステムによるリダンダ ンシーの効果はあまり見られなかった.

## 5. おわりに

本稿では、WTC全体モデルの航空機衝突に対する動的解 析を行い、アウトリガートラスシステムがもたらす影響に ついて検証した.その結果、アウトリガートラスシステム を設置しているモデルの方が、設置していないモデルと比 較して上層階においては軸力の変動が小さいことが確認 できた.しかし、下層階においては両モデルの軸力変動幅 に差がなかった.つまり、動的な外力に対し、上層階にお いてはアウトリガートラスシステムの応力再配分能力が 発揮されたものの、下層階においてはあまり効果がなかっ たものと考えられる.

本研究の最終目標は,航空機衝突から崩壊までの一連の 挙動を検証することである.今後は,航空機が建物の構造 を破壊していく過程を知るために引き続き解析を行い,機 体貫通後においてもアウトリガートラスシステムの有無 によるリダンダンシーへの影響を検証する予定である.

#### 参考文献

- 1) ASCE/FEMA, World Trade Center Building Performance Study: Data Collection, Preliminary Observation and Recommendations, 2002.
- 2) NIST NCSTAR 1: Federal Building and Fire Safety Investigation of the World Trade Center Disaster: Final Report of the National Construction Safety Team on the Collapse of the WTC Tower, 2005.
- 3)磯部大吾郎,チョウ ミョウ リン:航空機の衝突に伴う 骨組鋼構造の崩壊解析,日本建築学会構造系論文集,第 579号,2004, pp. 39-46.
- 4) 都井裕,磯部大吾郎: 骨組構造の有限要素崩壊解析にお ける順応型Shifted Integration法,日本造船学会論文集, 第171号, 1992, pp.309-317.
- 5) 濱田直之,他:高力ボルト継ぎ手の耐火性に関する実験 的研究(高力ボルト梁継ぎ手の高温時における純曲げ実 験),日本建築学会大会学術講演梗概集A-2,2006,pp. 105-110.
- 6) 久永哲也,磯部大吾郎: ASI-Gauss法を用いた衝突崩壊 解析コードにおける破断・接触アルゴリズムの検討,日本建築学会2008年度大会(中国)学術講演梗概集B-1,2008, pp. 391-392.
- 7) 勝拓也,磯部大吾郎:高層建築物の発破解体計画システムの開発,日本機械学会第22回計算力学講演会CD-ROM 論文集,2009, pp.153-154.
- 8)日本建築学会WTC崩壊特別調査委員会:世界貿易センタ ービル崩壊特別調査委員会報告書,2003.
- 9) 久永哲也,磯部大吾郎:世界貿易センタービルのリダン ダンシーに関する数値解析的研究,日本機械学会第22回 計算力学講演会CD-ROM論文集,2009, pp.149-150.